

高阶 Vacco 动力学方程的降阶方法***

孙利民 罗绍凯

(郑州工学院) (河南商丘师专)

摘 要: 本文给出高阶非线性非完整力学系统 Vacco 动力学方程的循环积分, 并利用循环积分降阶高阶 Vacco 动力学方程, 发展了著名的 Routh 降阶法。

关键词: 高阶非完整约束, 动力学, 循环积分, 降阶方法。

中图分类号: O316

随着现代科学技术的进步, 非完整动力学的研究愈来愈受到人们的重视。以往, 非完整力学的研究要对系统的虚位移施加限制条件, 1990 年郭仲衡教授放弃这种限制, 得到一种新型方程⁽¹⁾, 该方程与莫斯科大学 Козлов 所声言⁽²⁾的作为新方法, 新数学模型的 Vacco 动力学方程形式相同。这引起了分析力学研究者很大的兴趣, 相继被推广到高阶非完整系统⁽³⁾和变质量系统⁽⁴⁾。但是, 这一问题的研究局限于方程的建立, 对方程本身的研究甚少, 对其积分理论的研究尚无报道。

最近, 文献[5], [6]中全面地给出了 Vacco 动力学方程的积分理论。本文进一步研究高阶 Vacco 动力学方程的积分理论, 给出其降阶方法。首先, 给出高阶 Vacco 动力学方程的循环积分; 而后, 利用循环积分降阶高阶 Vacco 动力学方程, 得到 Routh 型的高阶 Vacco 动力学方程; 最后, 给出几个推论。

1877 年, Routh 首创利用循环积分降阶完整保守系统运动方程的方法⁽⁷⁾, 为此剑桥大学授予他 Adam 奖。本文是对降阶法的继承和发展。

1 高阶 Vacco 动力学方程的循环积分

研究由 n 个广义坐标 $q_s (s=1, \dots, n)$ 描述的力学系统, 其运动受有 g 个 m 阶非线性非完整约束作用

$$f_{\beta}(q_s, \dot{q}_s, \dots, q_s, t) = 0 \quad (\beta = 1, \dots, g) \quad (1)$$

系统的运动满足高阶 Vacco 动力学方程⁽³⁾

* 河南省自然科学基金资助课题

** 收稿日期: 1993-6-22

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial q_s} - \frac{\partial L}{\partial q_s} = \sum_{\beta=1}^g \sum_{k=0}^m (-1)^k \frac{d^{(k)}}{dt^{(k)}} (\lambda_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_s^{(k)}}) \quad (s=1, \dots, n) \quad (2)$$

其中 λ_{β} 为待定乘子, 我们研究满足

$$\sum_{k=0}^m (-1)^k \frac{d^{(k)}}{dt^{(k)}} (\lambda_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_s^{(k)}}) = g_{\beta s}(q_1, q_L, t) \quad (s, l=1, \dots, n) \quad (3)$$

的一类特殊的高阶系统, 如果方程(2)满足

$$\frac{\partial L}{\partial q_a} = 0, \quad \frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_a^{(k)}} = 0 \quad (a=1, \dots, \alpha \leq n; k=0, 1, \dots, m;$$

$$\beta=1, \dots, g) \quad (4)$$

则给出 α 个循环积分

$$\frac{\partial L}{\partial q_a} = \beta_a = \text{const} \quad (a=1, \dots, \alpha \leq n) \quad (5)$$

2 利用循环积分降阶高阶 Vacco 动力学方程

假设由(5)可解出 α 个 q , 记作

$$q_a - h_a(q_{\alpha+1}, \dots, q_n; \beta_1 \dots \beta_g; \dot{q}_{\alpha+1}, \dots, \dot{q}_n; t) \quad (a=1, \dots, \alpha) \quad (6)$$

我们构造广义 Routh 函数

$$R = \tilde{L} - \sum_{a=1}^{\alpha} h_a \beta_a \quad (7)$$

其中

$$\begin{aligned} & \tilde{L}(q_{\alpha+1}, \dots, q_n; \beta_1 \dots \beta_g; q_{\alpha+1}, \dots, \dot{q}_n; t) \\ & = L(q_{\alpha+1}, \dots, q_n; h_1 \dots h_g; \dot{q}_{\alpha+1}, \dots, \dot{q}_n; t) \end{aligned} \quad (8)$$

由(5)至(8)可以证明

$$\frac{\partial R}{\partial q_{\alpha+d}} = \frac{\partial L}{\partial q_{\alpha+d}}, \quad \frac{\partial R}{\partial q_{\alpha+d}} = \frac{\partial L}{\partial q_{\alpha+d}}, \quad \frac{\partial R}{\partial \beta_a} = -q_a \quad (d=1, \dots, n-\alpha;$$

$$a=1, \dots, \alpha) \quad (9)$$

将(9)代入(2)的后面 $(n-\alpha)$ 个方程, 我们得到高阶非线性非完整系统的 Vacco 型广义 Routh 方程

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial R}{\partial q_{\alpha+d}} - \frac{\partial R}{\partial q_{\alpha+d}} = \sum_{\substack{g \\ (105|\beta=1}} \sum_{k=0}^m (-1)^k \frac{d^{(k)}}{dt^{(k)}} (\lambda_{\beta} \frac{\partial f_{\beta}}{\partial q_{\alpha+d}^{(k)}}) \quad (d=1, \dots, n-\alpha) \quad (10)$$

方程(10)与 $\frac{\partial R}{\partial \beta_a} = -q_a$ 及约束方程(1)构成封闭方程组, 方程(10)与方程(2)具有

相同的形式, 但方程的个数已由 n 个缩减到 $n-2$ 个, 实现了方程 (2) 的降阶, 其余 α 个方程由 (5) 或 $\frac{\partial R}{\partial \beta_a} = -\dot{q}_a$ 独立地给出。

3 推论

推论 1 本文的方法自然的适用于郭仲衡方程^[1]的降阶。

推论 2 本文的方法可推广应用于变质量高阶 Vacco 动力学方程^[4]的降阶。

推论 3 对于完整保守系统, 本文的方法蜕变为原始的 Routh 降阶法^[7]。

本文的方法具有一般性。

参 考 文 献

- 1 郭仲衡, 高普云, 力学学报, 1990, 22(2): 185—190
- 2 КОЗЛОВ ВВ. ВЕСТНИК МГУ, 1982, (3): 92—100; 1982, (4): 70—76; 1983, (3): 102—111.
- 3 陈立群, 科学通报, 1990, 35 (23): 1835—1837
- 4 岳庆文, 张濯良, 乔永芳, 黄淮学刊, 1991, 7(4), 11—20
- 5 罗绍凯, 新疆大学学报, 1993, 10(1): 54—60
- 6 Luo Shaokai(罗绍凯). In Integration Methods for Vacco Dynamics of Nonlinear Nonholonomic Systems. Applied Mathematics and Mechanics
- 7 Routh E. T. A Treatise on the stability of Motion, Macmillan, London, 1877

The method of Reduction for Higher-order Vacco Dynamical Equations

Sun Limin Luo Shaokai

(Zhenzhou Institute of Technology) (Shangqiu Normal College)

Abstract: This paper introduces the cyclic integration for Vacco dynamical equations with higher-order nonlinear and nonholonomic system. The cyclic integratal method is used for reduction higher-order Vacco dynamical equation. Therefor, the reduction of Routh is developed.

Keywords: Higher-order and nonholonomic constraint, Vacco Dnamic, Cyclic integration, Method of reduction